



**Advanced Card Systems Ltd.**  
Card & Reader Technologies

# ACR89U-A1

## 手持式 智能卡读写器



参考手册 V1.05



## 目录

<b>1.0.</b>	<b>简介</b> .....	<b>4</b>
1.1.	概览.....	4
<b>2.0.</b>	<b>硬件设计</b> .....	<b>5</b>
2.1.	体系结构.....	5
2.2.	USB 接口.....	5
2.3.	通信参数.....	5
2.4.	端点.....	6
2.5.	接触式智能卡接口.....	6
2.5.1.	智能卡电源 VCC (C1).....	6
2.5.2.	卡片类型选择.....	6
2.5.3.	CPU 卡接口.....	6
<b>3.0.</b>	<b>ACR89-A1 的 USB 通信协议</b> .....	<b>7</b>
3.1.	设备配置.....	7
3.2.	CCID 类特定请求.....	8
3.2.1.	命令汇总.....	8
3.3.	CCID 命令通道 Bulk-Out 消息.....	9
3.3.1.	命令汇总.....	9
3.4.	CCID 命令通道 Bulk-In 消息.....	15
3.4.1.	消息汇总.....	15
3.5.	ACR89 兼容的扩展命令通道消息.....	18
3.5.1.	扩展命令通道 Bulk-OUT 消息.....	18
3.5.2.	命令详情.....	19
3.5.3.	扩展命令通道 Bulk-IN 消息.....	26
3.5.4.	消息详情.....	26
3.5.5.	扩展命令响应码和 返还状态.....	29
3.6.	CCID Interrupt-IN 消息.....	30
3.6.1.	消息汇总.....	30
3.7.	CCID 错误码和状态码.....	31
<b>4.0.</b>	<b>动态链接库 (DLL)</b> .....	<b>32</b>
4.1.	ACR89 DLL 的 API 声明.....	32
4.1.1.	枚举数.....	32
4.1.2.	读写器命令数据结构.....	33
4.1.3.	读写器响应数据.....	38
4.1.4.	读写器共享命令/响应数据结构.....	39
4.2.	ACR89 DLL 的 API 函数.....	42
4.2.1.	一般描述.....	42
4.2.2.	端口函数.....	42
4.2.3.	设备函数.....	43
4.2.4.	LCD 函数.....	46
4.2.5.	键盘函数.....	50
4.2.6.	实时时钟函数.....	53
4.2.7.	其它函数.....	54
	<b>附录 A. 错误码(DLL 异常)</b> .....	<b>56</b>



## 图目录

图 1	: ACR89U-A1 架构.....	5
图 2	: CCID PC_to_RDR_Escape 消息.....	18
图 3	: PC_to_ACR89_DisplayGraphic – 位图结构.....	21
图 4	: CCID RDR_to_PC_Escape 消息.....	26
图 5	: ACR89 读写器的位图格式.....	47

## 表目录

表 1	: USB 接口配线.....	5
表 2	: CCID 错误码和状态码.....	31
表 3	: 键盘输入格式.....	51
表 4	: DLL 错误码.....	56



## 1.0. 简介

本文描述了如何用 ACR89 软件编程接口控制 ACR89 多功能智能卡读写器的内置附件。内置附件包括嵌入 ACR89 的键盘，LCD 屏幕，LED，蜂鸣器和实时时钟。这类组件不受智能卡读写器库控制。

两种方法可以控制 ACR89 外设：

1. PC/SC 直接 (Escape) 命令

PC/SC 接口的 SCardControl() 函数发布的直接命令用于封装可控制 ACR89 外设的 CCID 命令消息，

2. 动态链接库 (DLL)

下文中的接口都用 ACR89 DLL 指代。ACR89 DLL 基于 C 语言，兼容 Windows 7, Vista 和 XP 系统。DLL 名字是 `acr89.dll`，头文件 `acr89.h` 提供函数 (本文中有描述) 给应用程序使用。

### 1.1. 概览

- 小节 3 描述了用于控制外设的 PC/SC 直接命令。还包括用于 CCID 命令消息定义的 ACR89 的 USB 通信协议。
- 小节 4 描述了 ACR89 DLL 的 API 接口，与 Windows 的 PC/SC 子系统无关。DLL 与 ACR89 的内置外设及应用程序通信时不使用任何 PC/SC。

## 2.0. 硬件设计

### 2.1. 体系结构

ACR89U 的库架构如下图所示：

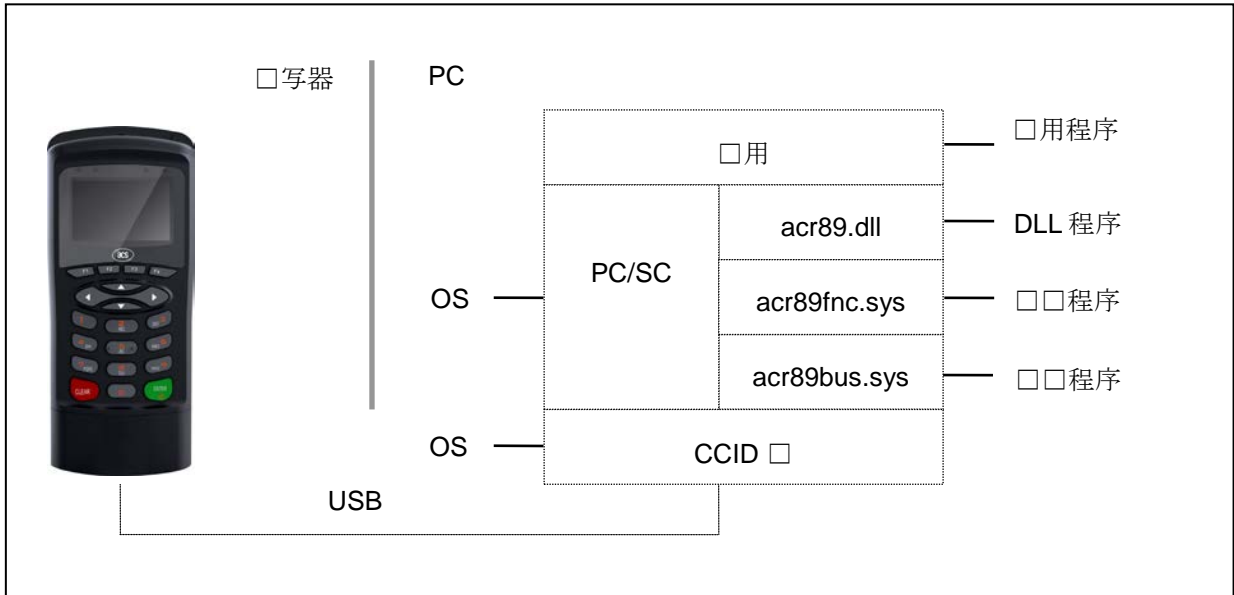


图1：ACR89U-A1 架构

### 2.2. USB 接口

ACR89U-A1 通过标准 USB 接口与计算机建立连接。

### 2.3. 通信参数

如《USB 规格书 2.0》所述，ACR89U-A1 通过 USB 连接计算机，支持 USB 全速模式（12 Mbps）。

引脚	信号	功能
1	V <sub>BUS</sub>	为读写器提供+5 V 的电源
2	D-	ACR89U-A1 和 PC 间以差分信号传输数据
3	D+	ACR89U-A1 和 PC 间以差分信号传输数据
4	GND	参考电压等级

表1：USB 接口配线

**注：**为了使 ACR89U-A1 通过 USB 接口正常运行，应该先安装设备驱动程序。



## 2.4. 端点

ACR89U-A1 通过以下端点与主机进行通信：

<b>Control Endpoint</b>	设置和控制
<b>Bulk OUT</b>	主机发送至 ACR89U-A1 的命令（数据包为 64 字节）
<b>Bulk IN</b>	ACR89U-A1 发送至主机的命令（数据包为 64 字节）
<b>Interrupt IN</b>	ACR89U-A1 发送至主机的卡片状态报文（数据包为 8 字节）

## 2.5. 接触式智能卡接口

ACR89U-A1 与智能卡之间的界面符合 ISO 7816-3 标准协议，并进行了某些限制或提升来增强 ACR89U-A1 的实用功能。

### 2.5.1. 智能卡电源 VCC (C1)

智能卡电流消耗不得大于 50 mA。

### 2.5.2. 卡片类型选择

激活插入的卡片之前，主控计算机需要向 ACR89U-A1 发送适当的命令来选择卡片类型。

如果 MCU 卡同时支持 T=0 和 T=1，读写器可通过协议与参数选择 (PPS) 为 MCU 卡选择 T=0 或 T=1 中作为首选协议。如果 MCU 卡仅支持 T=0 或 T=1，读卡器会自动采用该协议类型，而不管应用程序选择哪一种。

### 2.5.3. CPU 卡接口

CPU 卡只使用触点 C1 (VCC)、C2 (RST)、C3 (CLK)、C5 (GND) 和 C7 (I/O)。时钟信号 (C3) 的频率为 4.8 MHz。



### 3.0. ACR89-A1 的 USB 通信协议

ACR89-A1 用 USB 连接主机（联机模式下）。现在的行业内规范 — CCID 标准，已经为 USB 芯片-智能卡接口设备定义了与此相关的协议。CCID 涵盖了操作智能卡和 PIN 所需的全部协议。然而，它并没有定义操作 ACR89-A1 其他外设特性的协议。ACR89U-A1 的通信协议须遵循 CCID 标准并可扩展支持读写器其他特性。

#### 3.1. 设备配置

ACR89U-A1 的 USB 端点配置和使用符合 CCID 标准（1.1 版本）第 4 部分的规定。概述如下：

1. 控制命令通过控制通道（缺省通道）发送，其中包括类特定请求和 USB 标准请求。由缺省通道发送的命令会通过缺省通道向主机反馈信息。
2. CCID 事件通过中断通道发送。
3. **CCID 命令**经由 BULK-OUT 端点发出。发送至 ACR89 的每个命令都有一个相关的最终响应，一些命令也有过程响应。
4. **CCID 响应**经由 BULK-IN 端点发出。所有发送至 ACR89 的命令都必须同步发送（即：对于 ACR89 来说，bMaxCCIDBusySlots 等于 1）。

ACR89 支持的 CCID 功能由其类别描述符定义：

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bLength</i>	1	36h	描述符的字节数
1	<i>bDescriptorType</i>	1	21h	CCID 功能描述符的类别
2	<i>bcdCCID</i>	2	0100h	CCID 以二进制编码的十进制指定版本号
4	<i>bMaxSlotIndex</i>	1	04h	5 个插槽
5	<i>bVoltageSupport</i>	1	07h	支持 1.8V、3.0V 和 5.0 V 的槽位电压
6	<i>dwProtocols</i>	4	00000003h	支持 T=0 和 T=1 协议
10	<i>dwDefaultClock</i>	4	000012C0h	默认 ICC 时钟频率为 4.8 MHz
14	<i>dwMaximumClock</i>	4	000012C0h	ICC 支持的最大时钟频率为 4.8 MHz
18	<i>bNumClockSupported</i>	1	00h	不支持手动设置时钟频率
19	<i>dwDataRate</i>	4	003267h	默认 ICC I/O 数据传输速率为 12,903 bps
23	<i>dwMaxDataRate</i>	4	00032673h	ICC I/O 支持的最大数据传输速率为 206,451 bps
27	<i>bNumDataRatesSupported</i>	1	00h	不支持手动设置数据传输速率
28	<i>dwMaxIFSD</i>	4	0000FEh	T=1 协议下，最大 IFSD 是 254
32	<i>dwSynchProtocols</i>	4	00000000h	不支持同步卡
36	<i>dwMechanical</i>	4	00000000h	不支持特殊机械特性

偏移	字段	大小	值	说明
40	<i>dwFeatures</i>	4	000204B2h	ACR89 有以下特性： <ul style="list-style-type: none"> <li>• 根据 ATR 数据自动配置参数</li> <li>• 根据参数自动改变 ICC 时钟频率</li> <li>• 根据频率和 FI、DI 参数自动改变波特率</li> <li>• 根据当前参数自动进行 PPS</li> <li>• 自动 IFSD</li> <li>• 与 ACR1281U-K1 进行短 APDU 级交换</li> </ul>
44	<i>dwMaxCCIDMessageLength</i>	4	00000110h	最大信息长度为 272 字节
48	<i>bClassGetResponse</i>	1	FFh	Get Response 命令中 APDU 回应级别
49	<i>bClassEnvelope</i>	1	FFh	无意义（短 APDU 级交换）
50	<i>wLCDLayout</i>	2	0815h	LCD, 8 行 x 21 个字符
52	<i>bPINSupport</i>	1	03h	支持 PIN 码验证和修改
53	<i>bMaxCCIDBusySlots</i>	1	01h	同一时间内只能有 1 个槽位处于工作状态

注：CCID 标准采用小端格式。

## 3.2. CCID 类特定请求

基于 ACR89 的命令消息结构标准,ACR89 通过 USB 与计算机进行通讯。ACR89 支持通过控制通道发送的 CCID 类特定请求。

### 3.2.1. 命令汇总

停止当前运行的任意命令，使 ACR89 可执行新命令：

bmRequestType	bRequest	wValue	wIndex	wLength	数据
00100001Bh	ABORT (01h)	bSeq, bSlot	接口	0000h	无



### 3.3. CCID 命令通道 Bulk-Out 消息

ACR89 遵循 CCID 协议(1.1 版本)第 6.1 部分有关 Bulk-OUT 消息的规定。CCID 还定义了操作附加功能的扩展命令。此节列举了 ACR89 支持的 CCID 类 Bulk-OUT 消息。小节 3.5 将介绍扩展命令。

#### 3.3.1. 命令汇总

##### 3.3.1.1. PC\_to\_RDR\_IccPowerOn

激活插槽并返回卡片的 ATR。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	62h	-
1	<i>dwLength</i>	4	00000000h	此消息的额外字节的大小
2	<i>bSlot</i>	1	-	标识命令的插槽号
5	<i>bSeq</i>	1	-	命令的序号
6	<i>bPowerSelect</i>	1	-	ICC 上的电压值 00h – 自动电压选择 01h - 5 V 02h - 3 V 03h - 1.8 V
7	<i>abRFU</i>	2	-	保留为将来使用

此消息的响应是 RDR\_to\_PC\_DataBlock 消息，返回的数据是复位应答（ATR）。

##### 3.3.1.2. PC\_to\_RDR\_IccPowerOff

取消激活插槽。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	63h	-
1	<i>dwLength</i>	4	00000000h	此消息的额外字节的大小
5	<i>bSlot</i>	1	-	标识命令的插槽号
6	<i>bSeq</i>	1	-	命令的序号
7	<i>abRFU</i>	3	-	保留为将来使用

此消息的响应是 RDR\_to\_PC\_SlotStatus 消息。

##### 3.3.1.3. PC\_to\_RDR\_GetSlotStatus

获取当前的插槽状态。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	65h	-
1	<i>dwLength</i>	4	00000000h	此消息的额外字节的大小

偏移	字段	大小	值	说明
5	<i>bSlot</i>	1	-	标识命令的插槽号
6	<i>bSeq</i>	1	-	命令的序号
7	<i>abRFU</i>	3	-	保留为将来使用

此消息的响应是 RDR\_to\_PC\_SlotStatus 消息。

### 3.3.1.4. PC\_to\_RDR\_XfrBlock

向 ICC 传输数据块。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	6Fh	-
1	<i>dwLength</i>	4	-	此消息的 <i>abData</i> 字段的大小
5	<i>bSlot</i>	1	-	标识命令的插槽号
6	<i>bSeq</i>	1	-	命令的序号
7	<i>bBWI</i>	1	-	用于延长当前传输的 CCID 块超时等待时间。“该数值乘以块等待时间”的时间段过去后，CCID 将设置该块超时。
8	<i>wLevelParameter</i>	2	0000h	短 APDU 级，保留为将来所用
10	<i>abData</i>	字节型数组	-	发送给 CCID 的数据块。信息是“按原样”发送至 ICC（短 APDU 级）

此消息的响应是 RDR\_to\_PC\_DataBlock 消息。

### 3.3.1.5. PC\_to\_RDR\_GetParameters

获取插槽参数。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	6Ch	-
1	<i>dwLength</i>	4	00000000h	此消息的额外字节的大小
5	<i>bSlot</i>	1	-	标识命令的插槽号
6	<i>bSeq</i>	1	-	命令的序号
7	<i>abRFU</i>	3	-	保留为将来使用

此消息的响应是 RDR\_to\_PC\_Parameters 消息。

### 3.3.1.6. PC\_to\_RDR\_ResetParameters

重置插槽参数为默认值。

偏移	字段	大小	值	说明
0	bMessageType	1	6Dh	-
1	dwLength	4	00000000h	此消息的额外字节的大小
5	bSlot	1	-	标识命令的插槽号
6	bSeq	1	-	命令的序号
7	abRFU	3	-	保留为将来使用

此消息的响应是 RDR\_to\_PC\_Parameters 消息。

### 3.3.1.7. PC\_to\_RDR\_SetParameters

设置插槽参数。

偏移	字段	大小	值	说明
0	bMessageType	1	61h	-
1	dwLength	4	-	此消息的额外字节的大小
5	bSlot	1	-	标识命令的插槽号
6	bSeq	1	-	命令的序号
7	bProtocolNum	1	-	指定采用的协议数据结构。 00h = T=0 协议结构 01h = T=1 协议结构 以下值保留为将来使用： 80h: 2 线协议结构 81h: 3 线协议结构 82h: I2C 协议结构
8	abRFU	2	-	保留为将来使用
10	abProtocolDataStructure	字节型数组	-	协议数据结构

T=0 的协议数据结构 (dwLength=00000005h)

偏移	字段	大小	值	说明
10	bmFindexDindex	1	-	B7-4 – FI – ISO/IEC 7816-3:1997 中表 7 的索引, 选择一个时钟速率转换因子 B3-0 – DI - ISO/IEC 7816-3:1997 中表 8 的索引, 选择一个波特率转换因子



偏移	字段	大小	值	说明
11	<i>bmTCKKST0</i>	1	-	B0 – 0b, B7-2 – 000000b B1 – 使用的约定 (b1=0: 正向约定; b1=1: 反向约定) 注: CCID 忽略该位。
12	<i>bGuardTimeT0</i>	1	-	两个字符间的额外保护时间。在通常的保护时间 (12etu) 基础上增加 0-254 个 etu。FFh 等同于 00h。
13	<i>bWaitingIntegerT0</i>	1	-	T=0 时 WI 用于定义 WWT
14	<i>bClockStop</i>	1	-	支持 ICC 时钟停止 00h = 不允许停止时钟 01h = 时钟信号为低时停止 02h = 时钟信号为高时停止 03h = 时钟信号为高或为低时停止

T=1 的协议数据结构(dwLength=00000007h)

偏移	字段	大小	值	说明
10	<i>bmFindexDindex</i>	1	-	B7-4 – FI – ISO/IEC 7816-3:1997 中表 7 的索引, 选择一个时钟速率转换因子 B3-0 – DI - ISO/IEC 7816-3:1997 中表 8 的索引, 选择一个波特率转换因子
11	<i>BmTCKKST1</i>	1	-	B7-2 – 000100b B0 – 校验和的类型 (b0=0: LRC; b0=1: CRC) B1 – 使用的约定 (b1=0: 正向约定; b1=1: 反向约定) 注: CCID 忽略该位。
12	<i>BGuardTimeT1</i>	1	-	额外保护时间 (两个字符间为 0-254 个 etu) 若值为 FFh, 则保护时间减少 1 个 etu。
13	<i>BWaitingIntegerT1</i>	1	-	B7-4 = BWI 值 0-9 有效 B3-0 = CWI 值 0-Fh 有效
14	<i>bClockStop</i>	1	-	支持 ICC 时钟停止 00h = 不允许停止时钟 01h = 时钟信号为低时停止 02h = 时钟信号为高时停止 03h = 时钟信号为高或为低时停止
15	<i>bIFSC</i>	1	-	商定的 IFSC 的大小
16	<i>bNadValue</i>	1	00h	只支持 NAD = 00h

此消息的响应是 RDR\_to\_PC\_Parameters 消息。

### 3.3.1.8. PC\_to\_RDR\_Escape

使能小节 3.5 定义的 ACR89 的扩展特性。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	6Bh	-
1	<i>DwLength</i>	4	-	此消息的 <i>abData</i> 字段的大小
5	<i>Bslot</i>	1	-	标识命令的插槽号
6	<i>Bseq</i>	1	-	命令的序号
7	<i>AbRFU</i>	3	-	保留为将来使用
10	<i>AbData</i>	字节型数组	-	小节 3.5.2 定义的命令

此消息的响应是 RDR\_to\_PC\_Escape 消息。

此消息能返回以下 ACR89 特有的错误。错误的更多信息包含在扩展响应里。

<i>bmICCStatus</i>	<i>bmCommand Status</i>	<i>bError</i>	说明
3	1	ACR89_ERROR	ACR89 特有错误。参见 ACR89 响应的 <i>wReturnCode</i> 。
3	1	INVALID_MODE	ACR89 当前运行的模式不支持该命令。
3	1	DEVICE_VOID	ACR89 未初始化。

### 3.3.1.9. PC\_to\_RDR\_Secure (RFU)

保留为将来所用。

用户可用此命令在智能卡上直接验证或修改 PIN 码。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	69h	-
1	<i>DwLength</i>	4	-	此消息的额外字节的大小
5	<i>BSlot</i>	1	-	标识命令的插槽号
6	<i>BSeq</i>	1	-	命令的序号

偏移	字段	大小	值	说明
7	<i>BBWI</i>	1	-	用于延长当前传输的 CCID 块超时等待时间。“该数值乘以块等待时间”的时间段过去后，CCID 将设置该块超时。此参数仅用于字符级转换。
8	<i>wLevelParameter</i>	2	0000h	短 APDU 级，保留为将来所用
10	<i>bPINOperation</i>	1	-	用于表示 PIN 操作： 00h = PIN 码校验 01h = PIN 码修改 02h = 从安全的 CCID 设备传输 PIN 码缓存 03h = 等待 ICC 响应 04h = 取消 PIN 功能 05h = 重新发送上一个 I-Block，只有 T=1 协议在用时有意义。 06h = 发送 APDU 的下一部分，只有 T=1 协议在用时有意义。
11	<i>abPINDataStructure</i>	字节型数组	-	PIN 码验证数据结构或 PIN 码更改数据结构

此消息的响应是 RDR\_to\_PC\_DataBlock 消息。

**注：**关于 PIN 码验证/更改数据结构的更多细节，请参考 CCID 协议的 6.1.11 部分。

### 3.3.1.10. PC\_to\_RDR\_Abort

与控制通道中止的请求联用，通知 CCID 停止在特定插槽进行的传输，使插槽回到可以接受新命令通道 Bulk-OUT 消息的状态。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	72h	-
1	<i>DwLength</i>	4	00000000h	此消息的额外字节的大小
5	<i>BSlot</i>	1	-	标识命令的插槽号
6	<i>BSeq</i>	1	-	命令的序号
7	<i>AbRFU</i>	3	000000h	RFU

此消息的响应是 RDR\_to\_PC\_SlotStatus 消息。

### 3.4. CCID 命令通道 Bulk-In 消息

Bulk-IN 消息用于响应 Bulk-OUT 消息。ACR89 遵循 CCID 标准（1.1 版本）第 6.2 部分有关 Bulk-IN 消息的规定。此节列举了 ACR89 支持的 CCID 类 Bulk-IN 消息。

#### 3.4.1. 消息汇总

##### 3.4.1.1. RDR\_to\_PC\_DataBlock

此消息是 ACR89 对 PC\_to\_RDR\_IccPowerOn、PC\_to\_RDR\_XfrBlock 和 PC\_to\_RDR\_Secure 消息的响应。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	80h	表示 CCID 正在发送一个数据块。
1	<i>dwLength</i>	4	-	此消息的 <i>abData</i> 字段的大小
5	<i>BSlot</i>	1	-	与 Bulk-OUT 消息中的值相同
6	<i>BSeq</i>	1	-	与 Bulk-OUT 消息中的值相同
7	<i>bStatus</i>	1	-	小节 3.7 定义了插槽状态和错误寄存器
8	<i>bError</i>	1	-	小节 3.7 定义了插槽状态和错误寄存器
9	<i>bChainParameter</i>	1	00h	短 APDU 级，保留为将来所用
10	<i>AbData</i>	字节型数组	-	本数据域包含由 CCID 返还的数据

##### 3.4.1.2. RDR\_to\_PC\_SlotStatus

此消息是 ACR89 对 PC\_to\_RDR\_IccPowerOff、PC\_to\_RDR\_GetSlotStatus 和 PC\_to\_RDR\_Abort 消息，以及类特定 ABORT 请求的响应。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	81h	-
1	<i>dwLength</i>	4	00000000h	消息特定的数据长度。
5	<i>BSlot</i>	1	-	与 Bulk-OUT 消息中的值相同
6	<i>BSeq</i>	1	-	与 Bulk-OUT 消息中的值相同
7	<i>bStatus</i>	1	-	小节 3.7 定义了插槽状态和错误寄存器
8	<i>bError</i>	1	-	小节 3.7 定义了插槽状态和错误寄存器



偏移	字段	大小	值	说明
9	<i>bClockStatus</i>	1	-	值： 00h = 时钟运行 01h = 时钟停于 L 状态 02h = 时钟停于 H 状态 03h = 时钟停于未知状态 所有其他值保留为将来使用。

### 3.4.1.3. RDR\_to\_PC\_Parameters

此消息是 ACR89 对 PC\_to\_RDR\_GetParameters、PC\_to\_RDR\_ResetParameters 和 PC\_to\_RDR\_SetParameters 消息的响应。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	82h	-
1	<i>dwLength</i>	4	-	此消息的 <i>abProtocolDataStructure</i> 字段的大小
5	<i>bSlot</i>	1	-	与 Bulk-OUT 消息中的值相同
6	<i>bSeq</i>	1	-	与 Bulk-OUT 消息中的值相同
7	<i>bStatus</i>	1	-	小节 3.7 定义了插槽状态和错误寄存器
8	<i>bError</i>	1	-	小节 3.7 定义了插槽状态和错误寄存器
9	<i>bProtocolNum</i>	1	-	指定采用的协议数据结构。 00h: T=0 协议的结构 01h: T=1 协议的结构 以下值保留为将来使用 80h: 2 线协议结构 81h: 3 线协议结构 82h: I2C 协议结构
10	<i>abProtocolDataStructure</i>	字节型数组	-	协议数据结构如 CCID 标准（1.1 版本）6.2.3 节汇总





### 3.4.1.4. RDR\_to\_PC\_Escape

此消息是 ACR89 对 PC\_to\_RDR\_Escape 消息的响应。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	83h	-
1	<i>dwLength</i>	4	-	此消息的 <i>abData</i> 字段的大小
5	<i>bSlot</i>	1	-	与 Bulk-OUT 消息中的值相同
6	<i>bSeq</i>	1	-	与 Bulk-OUT 消息中的值相同
7	<i>bStatus</i>	1	-	小节 3.7 定义了插槽状态和错误寄存器
8	<i>bError</i>	1	-	小节 3.7 定义了插槽状态和错误寄存器
9	<i>bRFU</i>	1	00h	RFU
10	<i>abData</i>	字节 型数 组	-	ACR89 对不同的扩展命令有不同的响应数据，具体细节如小节 3.5.4 所述。

### 3.5. ACR89 兼容的扩展命令通道消息

本节描述了 CCID 不涵盖，但 ACR89 兼容的扩展命令，用于操作附加功能。这些命令总是在 PC\_to\_RDR\_Escape Bulk-Out 消息下执行，并响应 RDR\_to\_PC\_Escape Bulk-IN 消息。

PC 请求消息	代码	ACR89 响应消息	代码
PC_to_ACR89_InputKey	12h	ACR89_to_PC_DataBlock	81h
PC_to_ACR89_SetCursor	18h	ACR89_to_PC_DisplayStatus	83h
PC_to_ACR89_SetBacklight	19h	ACR89_to_PC_DisplayStatus	83h
PC_to_ACR89_DisplayMessage	1Bh	ACR89_to_PC_DisplayStatus	83h
PC_to_ACR89_DisplayRowGraphic	23h	ACR89_to_PC_DisplayStatus	83h
PC_to_ACR89_SetContrast	1Ch	ACR89_to_PC_DisplayStatus	83h
PC_to_ACR89_ClearDisplay	1Dh	ACR89_to_PC_DisplayStatus	83h
PC_to_ACR89_ReadRTC	08h	ACR89_to_PC_TimeStamp	84h
PC_to_ACR89_SetRTC	09h	ACR89_to_PC_TimeStamp	84h
PC_to_ACR89_Buzzer	0Ah	ACR89_to_PC_Echo	90h
PC_to_ACR89_AccessEeprom	21h	ACR89_to_PC_Datablock	81h
PC_to_ACR89_SetLED	22h	ACR89_to_PC_Echo	90h
PC_to_ACR89_EraseSPIFlash	30h	ACR89_to_PC_ExMemStatus	B0h
PC_to_ACR89_ProgramSPIFlash	33h	ACR89_to_PC_MemoryStatus	B0h
PC_to_ACR89GetSPIFlash	34h	ACR89_to_PC_MemoryPage	B1h
PC_to_ACR89_GetVersion	36h	ACR89_to_PC_VersionInfo	B2h
PC_to_ACR89_AuthInfo	38h	ACR89_to_PC_AuthInfo	B4h

#### 3.5.1. 扩展命令通道 Bulk-OUT 消息

本节定义的命令结构 abData 字段用于填充 PC\_to\_RDR\_Escape 消息。

类似于 CCID 消息结构，该命令结构包括固定长度的命令头和长度可变的命令数据部分。命令头固定是 5 个字节。

与 CCID/USB 不同，扩展命令部分采用大端格式。

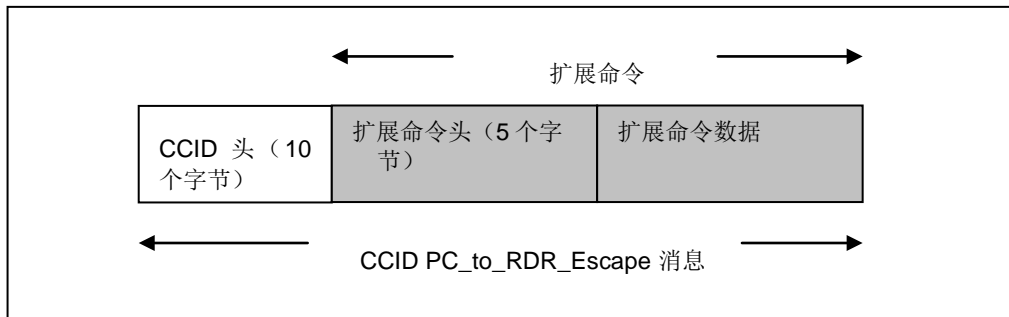


图2：CCID PC\_to\_RDR\_Escape 消息

### 3.5.2. 命令详情

#### 3.5.2.1. PC\_to\_ACR89\_InputKey

接收键盘输入的数据。此命令的应用场景与插槽无关。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>BCmdCode</i>	16 进制	1	12h	-
11	<i>wCmdLength</i>	16 进制	2	0002h	命令数据大小（大端格式）
13	<i>AbRfu</i>	16 进制	2	0000h	-
15	<i>bKeyInputMode</i>	2 进制	1	-	<p><b>B0</b> – 输入模式（<b>b0=0</b> 表示单按键输入, <b>b0=1</b> 表示按键串输入）。按键串输入模式下, 按回车键表示完成输入。</p> <p><b>B1</b> – 键盘模式（<b>b1=0</b> 表示数字输入, <b>b1=1</b> 表示字母数字输入）</p> <p><b>B3 到 b2</b> – 按键显示（<b>b2=0</b> 表示不显示按键, <b>b2=1</b> 表示显示按键。<b>b2=1</b> 时, <b>b3=0</b> 表示按键显示为明文, <b>b3=1</b> 表示按键显示为星号*。）</p> <p><b>B4</b> – 按键输入超时控制（<b>b4=0</b> 表示打开超时设置, <b>b4=1</b> 表示关闭超时设置）</p> <p><b>B5</b> – 安全按键传输（<b>b5=0</b> 表示明文传输, <b>b5=1</b> 表示密文传输）。此位保留为将来所用。</p> <p><b>B6</b> – 0/1 – 关闭/开启控制按键 其它 – RFU</p>
16	<i>bTimeoutValue</i>	16 进制	1	-	按键输入超时时间的单位是秒。仅在 <i>bKeyInputMode</i> 字段的按键输入超时控制位设置为 0 时有效。

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_DataBlock 消息。

#### 3.5.2.2. PC\_to\_ACR89\_SetCursor

设置 LCD 光标的新位置。此命令的应用场景与插槽无关。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>BcmdCode</i>	16 进制	1	18h	-
11	<i>wCmdLength</i>	16 进制	2	0002h	命令数据大小（大端格式）
13	<i>AbRfu</i>	16 进制	2	0000	保留为将来使用
15	<i>bRowPosition</i>	16 进制	1	00h 至 07h	新的光标行位置

偏移	字段	类型	大小	值	说明
16	<i>bColumnPosition</i>	16 进制	1	00h 至 7Fh	新的光标列位置

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_DisplayStatus 消息。

### 3.5.2.3. PC\_to\_ACR89\_SetBacklight

配置 LCD 显示。此命令的应用场景与插槽无关。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>BCmdCode</i>	16 进制	1	19h	-
11	<i>wCmdLength</i>	16 进制	2	0001h	命令数据大小（大端格式）
13	<i>AbRfu</i>	16 进制	2	0000	保留为将来使用
15	<i>BBacklight</i>	16 进制	1	00h 或 01h	00h = 背光关 01h = 背光开 其他值保留为将来所用

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_DisplayStatus 消息。

### 3.5.2.4. PC\_to\_ACR89\_DisplayMessage

用 ACR89 内置字体库里的字体从当前光标位置起横向显示字符串。ACR89 将根据字符位置和字符大小自动计算绝对坐标，相应移动光标。此命令的应用场景与插槽有关。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>BCmdCode</i>	16 进制	1	1Bh	-
11	<i>wCmdLength</i>	16 进制	2	可变	命令数据大小（大端格式）
13	<i>AbRfu</i>	16 进制	2	0000h	保留为将来使用
15	<i>bCharCoding</i>	16 进制	1	-	<i>abData</i> 字段的数据编码结构。字符大小取决于数据结构： 00h = ASCII (每个字符占 1 行 x 6 列) 所有其他值保留为将来使用
16	<i>AbData</i>	ASCII	字节型数组	-	<i>bCharCoding</i> 字段表明字符串编码结构

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_DisplayStatus 消息。

### 3.5.2.5. PC\_to\_ACR89\_DisplayRowGraphic

扫描 LCD 上待显示的一行图形。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>bCmdCode</i>	16 进制	1	23h	-
11	<i>wCmdLength</i>	16 进制	2	可变	命令数据大小（大端格式）
13	<i>abRfu</i>	16 进制	2	0000h	-
15	<i>bRowPosition</i>	16 进制	1	-	起始位置的行索引。行高 8 像素。
16	<i>bColumnPosition</i>	16 进制	1	-	起始位置的列索引。
17	<i>AbData</i>	16 进制	可变	-	待显示图形的行位图数据

*wCmdLength* 与 *bColumnPosition* 的总和不得超过 LCD 列数（128）。

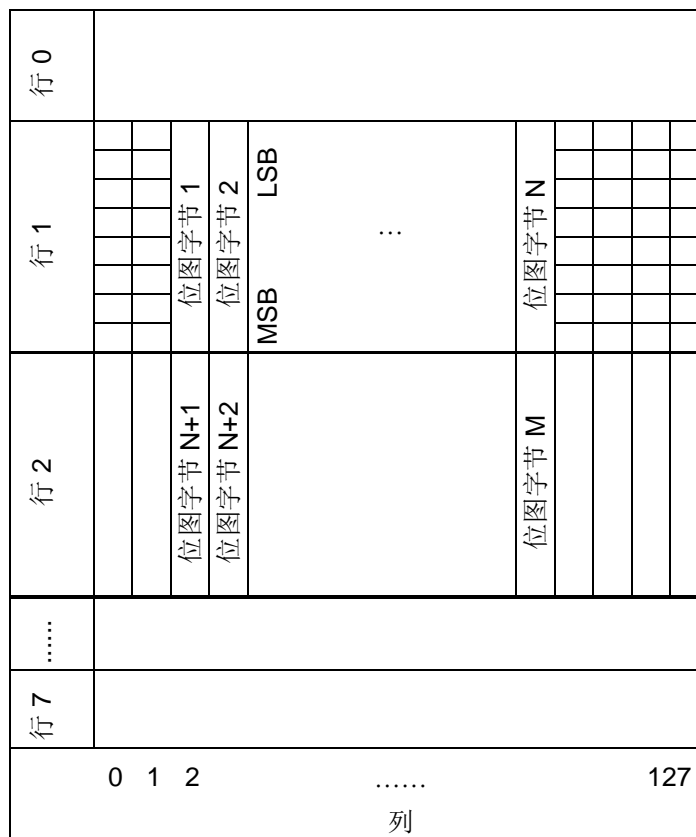


图3：PC\_to\_ACR89\_DisplayGraphic – 位图结构

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_DisplayStatus 消息。

### 3.5.2.6. PC\_to\_ACR89\_SetContrast

设置 LCD 对比度级别。此命令的应用场景与插槽无关。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>BCmdCode</i>	16 进制	1	1Ch	-
11	<i>wCmdLength</i>	16 进制	2	0001h	命令数据大小（大端格式）
13	<i>abRfu</i>	16 进制	2	0000	保留为将来使用
15	<i>bContrastLevel</i>	16 进制	1	00h 至 63h	LCD 的新对比度级别

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_DisplayStatus 消息。

### 3.5.2.7. PC\_to\_ACR89\_ClearDisplay

清除一行或多行 LCD 显示内容。执行该命令后，光标将移动到所清除块的起始位置。此命令的应用场景与插槽无关。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>BcmdCode</i>	16 进制	1	1Dh	-
11	<i>wCmdLength</i>	16 进制	2	0002h	命令数据大小（大端格式）
13	<i>AbRfu</i>	16 进制	2	0000h	保留为将来使用
15	<i>bClearMode</i>	16 进制	1	00h 或 01h 或 02h	00h = 清除屏幕上的所有内容 01h = 清除光标当前所在的行 02h = 清除光标当前所在行中光标后面的列 所有其他值保留为将来所用
16	<i>bNumber</i>	-	1	-	对于 bClearMode = 01h – 待清除的行数 对于 bClearMode = 02h – 待清除的列数 其他情况下无意义

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_DisplayStatus 消息。

### 3.5.2.8. PC\_to\_ACR89\_ReadRTC

读取内置实时时钟当前的值。实时时钟每隔半秒钟更新一下时间值。此命令的应用场景与插槽无关。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>BCmdCode</i>	16 进制	1	08h	-
11	<i>wCmdLength</i>	16 进制	2	0000h	命令数据大小（大端格式）
13	<i>AbRFU</i>	16 进制	2	0000h	-

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_TimeStamp 消息。

### 3.5.2.9. PC\_to\_ACR89\_SetRTC

给内置实时时钟设置特定时间值。此命令的应用场景与插槽无关。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>BCmdCode</i>	16 进制	1	09h	-
11	<i>wCmdLength</i>	16 进制	2	0006h	命令数据大小（大端格式）
13	<i>AbRFU</i>	16 进制	2	0000h	-
15	<i>bRTCValue</i>	BCD	6	-	实时时钟的新值格式 YY, MM, DD, HH, MI 和 SS

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_TimeStamp 消息。

### 3.5.2.10. PC\_to\_ACR89\_Buzzer

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>BCmdCode</i>	16 进制	1	0Ah	-
11	<i>wCmdLength</i>	16 进制	2	0002h	命令数据大小（大端格式）
13	<i>abRfu</i>	16 进制	2	0000	-
15	<i>bBuzzerState</i>	16 进制	1	01h	01h = 蜂鸣器开 00h = 蜂鸣器关
16	<i>BbuzzerOnDuration</i>	16 进制	1	-	蜂鸣器开启时间以百分之一毫秒为单位。 仅字段 <i>bBuzzerState</i> 为 01h 时有效。 00h = 激活蜂鸣器并且不关闭 其他值 = 激活蜂鸣器，待其运行所设置数目的百分之一毫秒后，关闭蜂鸣器

此命令消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_Echo 消息。

### 3.5.2.11. PC\_to\_ACR89\_AccessEeprom

此命令使用户可以从 EEPROM 读写数据。最大数据长度是 249 字节。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>bCmdCode</i>	16 进制	1	21h	-
11	<i>wCmdLength</i>	16 进制	2	可变	命令数据大小（大端格式）
13	<i>AbRFU</i>	16 进制	2	0000h	-
15	<i>bAccessMode</i>	ASCII	1	-	'W' – 写 EEPROM 'R' – 读 EEPROM
16	<i>BDeviceNumber</i>	16 进制	1	-	00 – 从 EEPROM 01- 中文字体 EEPROM (Rfu)

偏移	字段	类型	大小	值	说明
17	<i>AbAddress</i>	16 进制	4	-	EEPROM 地址（大端格式）
21	<i>wDataLength</i>	16 进制	2	可变	数据长度（读/写）（大端格式）
23	<i>bEeprom Data</i>	16 进制	可变	-	EEPROM 数据

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_DataBlock 消息。

### 3.5.2.12. PC\_to\_ACR89\_SetLED

允许用户打开和关闭智能卡读写器的电源，插槽 1，和插槽 2，开关状态用红/绿色的 LED 灯表示。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>BcmdCode</i>	16 进制	1	22h	-
11	<i>WcmdLength</i>	16 进制	2	0003h	命令数据大小（大端格式）
13	<i>AbRFU</i>	16 进制	2	0000h	-
15	<i>Power LED</i>	16 进制	1	-	Bit0 :1- 选择红色 Bit1 :1- 选择绿色 Bit2 :1- 选择黄色 Bit7 :0- 关/1- 开 例：开启红色 10000001b 关闭绿色 00000010b 忽略 xxxx0000b
16	插槽 1 LED	16 进制	1	-	Bit0 :1- 选择红色 Bit1 :1- 选择绿色 Bit2 :1- 选择黄色 Bit7 :0- 关/1- 开
17	插槽 2 LED	16 进制	1	-	Bit0 :1- 选择红色 Bit1 :1- 选择绿色 Bit2 :1- 选择黄色 Bit7 :0-关/1-开

对此命令的响应是 ACR89\_to\_PC\_Echo。

### 3.5.2.13. PC\_to\_ACR89\_EraseSPIFlash

擦除闪存块。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>bCmdCode</i>	16 进制	1	30h	命令代码
11	<i>bFlashType</i>	16 进制	1	02h	SPI 闪存
12	<i>bRFU</i>	16 进制	1	00h	-
13	<i>bStartBlockNum</i>	16 进制	1	-	除 0 以外的任意数，例，01h



偏移	字段	类型	大小	值	说明
14	<i>bEndBlockNum</i>	16 进制	1	-	不小于 <i>bStartBlockNum</i>

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_ExMemStatus 消息。

注：闪存块的当前是 64k 字节。

### 3.5.2.14. PC\_to\_ACR89\_ProgramSPIFlash

将 256 字节的数据写入 SPI 闪存页。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>bCmdCode</i>	16 进制	1	33h	命令代码
11	<i>AbAddress</i>	16 进制	4	xxxxxx00h	闪存页的起始地址 (小端格式)
15	<i>AbData</i>	16 进制	256	-	写入闪存页的数据
271	<i>bChecksum</i>	16 进制	1	-	<i>AbData</i> 的校验和

对此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_ExMemStatus 消息。

### 3.5.2.15. PC\_to\_ACR89\_GetSPIFlashPage

从 SPI 闪存页读取 256 字节的数据。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>bCmdCode</i>	16 进制	1	34h	命令代码
11	<i>AbAddress</i>	16 进制	4	xxxxxx00h	闪存页的起始地址 (小端格式)

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_MemoryPage 消息。

### 3.5.2.16. PC\_to\_ACR89\_GetVersion

读取启动载入器或应用的固件版本信息。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	<i>bCmdCode</i>	16 进制	1	36h	命令代码
11	<i>bVersionType</i>	16 进制	1	-	01h = 启动载入器的版本 02h = 应用版本
12	<i>AbRFU</i>	16 进制	3	000000h	-

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_VersionInfo 消息。

### 3.5.2.17. PC\_to\_ACR89\_AuthInfo

读取 RomID 和 RomData。

偏移	字段	类型	大小	值	说明
10	bCmdCode	16 进制	1	38h	命令代码
11	AbRFU	16 进制	16	00...00h	-

此消息的响应是 ACR89\_to\_PC\_AuthInfo 消息。

### 3.5.3. 扩展命令通道 Bulk-IN 消息

本节描述了 CCID 不涵盖，但 ACR89 兼容的扩展命令（用于操作附加功能）的响应消息。对这些消息的响应总是遵循 CCID 协议 4.2.2.4 部分的 RDR\_to\_PC\_Escape Bulk-IN 消息。

本节定义的响应结构是 abData 域，用于填充 RDR\_to\_PC\_Escape 消息。类似于 CCID 消息结构，该响应结构包括固定长度的响应头和长度可变的响应数据部分。响应头固定是 5 个字节。

与 CCID/USB 不同，扩展响应部分采用大端格式。

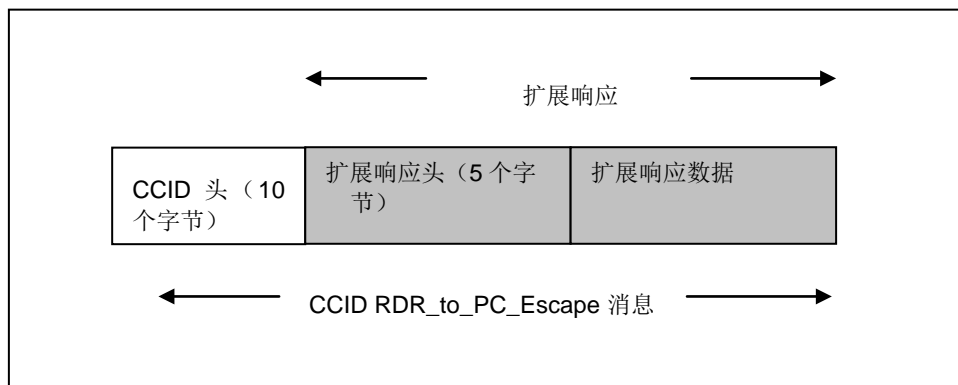


图4：CCID RDR\_to\_PC\_Escape 消息

### 3.5.4. 消息详情

#### 3.5.4.1. ACR89\_to\_PC\_DataBlock

此消息是 ACR89 对 PC\_to\_ACR89\_InputKey 命令的响应。

对于 PC\_to\_ACR89\_InputKey 命令，将根据选择的按键输入模式返回从键盘获取的单个按键或按键串。

偏移	字段	大小	值	说明
10	<i>BrespType</i>	1	81h	-
11	<i>WReturnCode</i>	2	-	命令响应码（大端格式）
13	<i>WRespLength</i>	2	可变	响应数据大小（大端格式）
15	<i>Bdata</i>	可变	-	本字段包含由 ACR89 返还的数据

### 3.5.4.2. ACR89\_to\_PC\_DisplayStatus

此消息是 ACR89 对以下命令的响应:

PC\_to\_ACR89\_DisplaySetCursor

PC\_to\_ACR89\_DisplayMessage

PC\_to\_ACR89\_DisplayRowGraphic

PC\_to\_ACR89\_ClearDisplay

偏移	字段	大小	值	说明
10	<i>BrespType</i>	1	83h	-
11	<i>wReturnCode</i>	2	-	命令响应码 (大端格式)
13	<i>wRespLength</i>	2	0002h	响应数据大小 (大端格式)
15	<i>bRowPosition</i>	1	00h 至 07h	光标的行位置
16	<i>bColumnPosition</i>	1	00h 至 83h	光标的列位置

### 3.5.4.3. ACR89\_to\_PC\_TimeStamp

此消息是 ACR89 对 PC\_to\_ACR89\_ReadRTC 和 PC\_to\_ACR89\_SetRTC 命令的响应。

偏移	字段	大小	值	说明
10	<i>BRespType</i>	1	84h	-
11	<i>wReturnCode</i>	2	-	命令响应码 (大端格式)
13	<i>wRespLength</i>	2	0006h	响应数据大小 (大端格式)
15	<i>bTimeStamp</i>	6	-	实时时钟当前的值格式 YY, MM, DD, HH, MI 和 SS

### 3.5.4.4. ACR89\_to\_PC\_Echo

此消息是 ACR89 对以下命令的响应:

PC\_to\_ACR89\_Buzzer

PC\_to\_ACR89\_SetLED

PC\_to\_ACR89\_ExitScriptMode

偏移	字段	大小	值	说明
10	<i>bRespType</i>	1	90h	-
11	<i>wReturnCode</i>	2	9000h	命令响应码, 如果命令运行成功, 会返回 90 00h (大端格式)
13	<i>wRespLength</i>	2	0000	响应数据大小 (大端格式)

### 3.5.4.5. ACR89\_to\_PC\_ExMemStatus

此消息是 ACR89 对以下命令的响应:

PC\_to\_ACR89\_EraseSPIFlash

PC\_to\_ACR89\_ProgramSPIFlash

偏移	字段	大小	值	说明
10	<i>bRespType</i>	1	B0h	-
11	<i>bReturnState</i>	1	-	命令返回状态 (请参考后面的小节)
12	<i>bErrorCode</i>	1	-	错误码 (请参考后面的小节)
13	<i>AbRFU</i>	2	0000h	-

### 3.5.4.6. ACR89\_to\_PC\_MemoryPage

此消息是 ACR89 对 PC\_to\_ACR89\_GetSPIFlashPage 命令的响应。

偏移	字段	大小	值	说明
10	<i>bRespType</i>	1	B1h	-
11	<i>bReturnState</i>	1	-	命令返回状态 (请参考后面的小节)
12	<i>bErrorCode</i>	1	-	错误码 (请参考后面的小节)
13	<i>AbRFU</i>	2	0000h	-
15	<i>AbData</i>	256	-	从闪存页读取的数据
271	<i>bChecksum</i>	16 进制	1h	AbData 的校验和

**注:** 命令运行失败时, 没有 *AbData* 和 *bChecksum*。

### 3.5.4.7. ACR89\_to\_PC\_VersionInfo

此消息是 ACR89 对 PC\_to\_ACR89\_GetVersion 命令的响应。

偏移	字段	大小	值	说明
10	<i>bRespType</i>	1	B2h	-
11	<i>bReturnState</i>	1	-	命令返回状态 (请参考后面的小节)
12	<i>bErrorCode</i>	1	-	错误码 (请参考后面的小节)
13	<i>wInfoLength</i>	2	可变	<i>bInfoData</i> 的大小 (小端格式)
15	<i>bInfoData</i>	可变	-	固件版本信息 (ASCII)

**注:** 无有效版本信息时, *wInfoLength* 的长度为 0。

### 3.5.4.8. ACR89\_to\_PC\_AuthInfo

此消息是 ACR89 对 PC\_to\_ACR89\_AuthInfo 命令的响应。

偏移	字段	大小	值	说明
10	<i>bRespType</i>	1	B4h	-
11	<i>bReturnState</i>	1	-	命令返回状态（请参考后面的小节）
12	<i>bErrorCode</i>	1	-	错误码（请参考后面的小节）
13	<i>AbRFU</i>	2	0000h	-
15	<i>AbRomID</i>	8	-	唯一标识符
23	<i>AbRFU</i>	48	-	-

注：命令运行失败时，没有偏移 15 的部分。

### 3.5.5. 扩展命令响应码和 返还状态

下表汇总了 ACR89 CCID 扩展命令的响应码和返还状态。

响应码	值	说明
CMD_OKAY	9000h	命令执行成功
INVALID_PARAMETERS	FFFFh	扩展命令的参数错误
INVALID_COMMAND_CODE	FFFEh	扩展命令的命令码（偏移 10）无效
INVALID_COMMAND_LENGTH	FFFDh	扩展命令的长度错误
CANNOT_EXECUTE_COMMAND	FFFCh	扩展命令不能执行
TIMEOUT	FFFBh	执行扩展命令超时
SCRIPT_ERROR	FFFAh	脚本不能执行

返还状态	值	说明
CMD_OK	00h	命令执行成功
CMD_FAIL	01h	命令执行失败

错误码	值	说明
COMMAND_NOT_SUPPORT	00h	不支持扩展命令的命令码（偏移 10）
HARDWARE_ERROR	01h	硬件错误
ACCESS_DENIED	02h	当前配置不允许的函数
ADDRESS_ERROR	03h	地址参数错误
FRAME_ERROR	04h	命令帧格式错误
CHECKSUM_ERROR	05h	数据部分的校验和错误

### 3.6. CCID Interrupt-IN 消息

Interrupt-IN 端点用于通知主机可能异步发生并且处于主机和 ACR89 的命令-响应交换之外的事件。ACR89 遵循 CCID 标准（1.1 版本）第 6.3 部分关于 Interrupt-IN 消息的规定。此节列举了 ACR89 支持的 CCID 类 Interrupt-IN 消息。

#### 3.6.1. 消息汇总

##### 3.6.1.1. RDR\_to\_PC\_NotifySlotChange

ACR89 检测到 ICC 插槽状态变化时都会发送此消息。

偏移	字段	大小	值	说明
0	<i>bMessageType</i>	1	50h	-
1	<i>bmSlotICCState</i>	-	-	<p>本字段报告字节粒度。大小(2 比特*插槽数)被向上舍入到最近的字节。每个插槽 2 比特。最低有效位表示插槽的当前状态 (0b = 无 ICC; 1b = 有 ICC) 最高有效位表示上一条</p> <p>RDR_to_PC_NotifySlotChange 消息发出后, 插槽的状态是否发生了变化 (0b = 未变化, 1b = 变化)。如果指定位置没有插槽, 则该字段的这 2 个位返回 00b。</p> <p>例: 一个 3 插槽的 CCID 报告了格式如下的单字节:</p> <p>Bit 0 = 插槽 0 的当前状态            Bit 1 = 插槽 0 的变化状况            Bit 2 = 插槽 1 的当前状态            Bit 3 = 插槽 1 的变化状况            Bit 4 = 插槽 2 的当前状态            Bit 5 = 插槽 2 的变化状况            Bit 6 = 0b            Bit 7 = 0b</p>

### 3.7. CCID 错误码和状态码

本节是对 CCID 标准第 12 部分的扩展，以表格形式列出了 Bulk-IN 消息中有可能与插槽错误寄存器同用的错误码。下表汇总了 CCID 定义的错误码以及为 ACR89 的扩展命令另外定义的错误码。

错误名	错误码	可能原因
CMD_ABORTED	FFh	主机中止了当前活动
ICC_MUTE	FEh	与 ICC 通讯时，CCID 超时
XFR_PARITY_ERROR	FDh	与 ICC 通讯时，奇偶校验错误
XFR_OVERRUN	FCh	与 ICC 通讯时，超限错误
HW_ERROR	FBh	总括性的硬件错误
BAD_ATR_TS	F8h	-
BAD_ATR_TCK	F7h	-
ICC_PROTOCOL_NOT_SUPPORTED	F6h	-
ICC_CLASS_NOT_SUPPORTED	F5h	-
PROCEDURE_BYTE_CONFLICT	F4h	-
DEACTIVATED_PROTOCOL	F3h	-
BUSY_WITH_AUTO_SEQUENCE	F2h	自动序列进行中
PIN_TIMEOUT	F0h	-
PIN_CANCELLED	EFh	-
CMD_SLOT_BUSY	E0h	向正在处理命令的插槽发送另外一个命令
ACR89_ERROR	10h	定义在 ACR89 响应头而不是错误寄存器里的错误码
DEVICE_VOID	11h	ACR89 没有初始化。出厂模式，等待卖主个人化设置或者设备已被篡改。
INVALID_SECRET_KEY	12h	私钥错误
INVALID_MODE	13h	尝试执行命令，当前模式不允许
保留为将来使用	-	(剩余所有未提到的值)

表2：CCID 错误码和状态码

## 4.0. 动态链接库 (DLL)

ACR89 DLL 与 Windows 的 PC/SC 子系统无关。DLL 与 ACR89 的内置附件及应用程序通信时不使用任何 PC/SC。

### 4.1. ACR89 DLL 的 API 声明

#### 4.1.1. 枚举数

##### 4.1.1.1. 端口号

```
enum
{
    AS_USB1      = 0x00,
    AS_USB2      = 0x01,
    AS_USB3      = 0x02,
    AS_USB4      = 0x03,
    AS_USB5      = 0x04,
    AS_USB6      = 0x05,
    AS_USB7      = 0x06,
    AS_USB8      = 0x07
};
```

被 AS\_Open 用于选择连接 ACR89 读写器的 USB 端口。最多选择 8 个 USB 端口。

##### 4.1.1.2. LCD\_CLEAR MODE

```
typedef enum _LCD_CLEAR_MODE {
    LCD_CLR_FULL  = 0x00,
    LCD_CLR_ROWS  = 0x01,
    LCD_CLR_COLS  = 0x02
} LCD_CLEAR_MODE;
```

被 AS\_ClearLCDDisplay 用于选择 LCD 显示内容的清除方式。

数据成员	值	说明
LCD_CLR_FULL	00h	清除 LCD 全屏
LCD_CLR_ROWS	01h	清除 LCD 显示屏上一行或多行内容
LCD_CLR_COLS	02h	清除 LCD 显示屏上一列或多列内容

```
typedef enum _LED_OPTION {
    LED_UNCHANGED = 0x00,
    LED_OFF        = 0x01,
    LED_RED        = 0x02,
    LED_GREEN      = 0x03,
    LED_YELLOW     = 0x04
} LED_OPTION;
```



被 AS\_SetLED 用于设置 ACR89 的 LED 颜色（共 3 个）。

数据成员	值	说明
LED_UNCHANGED	00h	不改变 LED 颜色。
LED_OFF	01h	关闭 LED。
LED_RED	02h	打开 LED 并设为红色。
LED_GREEN	03h	打开 LED 并设为绿色。
LED_YELLOW	04h	打开 LED 并设为黄色。

#### 4.1.1.3. EEPROM\_ACCESS

```
typedef enum _EEPROM_ACCESS {
    READ_EEPROM    = 0x00,
    WRITE_EEPROM   = 0x01
} EEPROM_ACCESS;
```

被 AS\_AccessEEProm 用于选择读或写 ACR89 的内部 EEPROM 数据。

数据成员	值	说明
READ_EEPROM	00h	从 EEPROM 读取数据
RITE_EEPROM	01h	向 EEPROM 写入数据

#### 4.1.1.4. SERIAL\_ACCESS

```
typedef enum _SERIAL_ACCESS {
    READ_SERIALFLASH = 0x00,
    WRITE_SERIALFLASH = 0x01,
    ERASE_SERIALFLASH = 0x02
} SERIALFLASH_ACCESS;
```

被 AS\_AccessSerialFlash 用于选择读、写或擦除 ACR89 的内部串行闪存数据。

数据成员	值	说明
READ_SERIALFLASH	00h	从串行闪存读取数据
WRITE_SERIALFLASH	01h	向串行闪存写入数据
ERASE_SERIALFLASH	02h	擦除串行闪存的一个块

### 4.1.2. 读写器命令数据结构

#### 4.1.2.1. KEYPADCONFIG

```
typedef struct _KEYPAD_CONFIG {
    BYTE    cbMaxKeyString;
    BYTE    KeyDisplayRow;
} KEYPADCONFIG, *PKEYPADCONFIG;
```

用于 AS\_ConfigureKeyPad。

数据成员	值	说明
cbMaxKeyString	00h 至 0Fh	按键串输入模式下，允许输入的最大按键数（参见小节 <b>3.5.2.1 - PC_to_ACR89_InputKey</b> 命令）
KeyDisplayRow	00h 至 03h	显示输入的按键时，LCD 上的起始行号

#### 4.1.2.2. KEYPADINPUT

```
typedef struct _KEYPAD_INPUT{
    BOOLEAN    bEnableKeyString;
    BOOLEAN    bEnableAlphanumeric;
    BOOLEAN    bEnableKeyDisplay;
    BOOLEAN    bEnableMaskedDisplay;
    BOOLEAN    bDisableTimeout;
    BOOLEAN    bEnableKeyEncryption;
    BOOLEAN    bEnableControlKeys;
    BOOLEAN    bReserved2;
    BYTE       cbTimeout;
} KEYPADINPUT, *PKEYPADINPUT;
```

用于 AS\_GetKeyInput。

数据成员	值	说明
<i>BEnableKeyString</i>	0 或 1	输入模式 0 – 单按键输入 1 – 按键串输入（按键串输入模式下，按回车键表示完成输入。）
<i>BEnableAlphanumeric</i>	0 或 1	键盘模式 0 – 数字输入 1 – 字母数字输入
<i>BEnableKeyDisplay</i>	0 或 1	按键显示模式 0 – 不显示按键 1 – 显示按键
<i>BEnableMaskedDisplay</i>	0 或 1	按键掩码显示模式 0 – 明文显示按键 1 – 显示按键为“*”
<i>BDisableTimeout</i>	0 或 1	有无按键输入超时设置 0 – 有超时设置 1 – 无超时设置
<i>BEnableKeyEncryption</i>	0 或 1	安全按键传输 0 – 明文传输 1 – 密文传输（保留为将来所用）
<i>BEnableControlKeys</i>	0 或 1	开启/关闭控制键（F1~F4&方向键） 0 – 关闭控制键 1 – 开启控制键



数据成员	值	说明
<i>bReserved2</i>	-	RFU
<i>CbTimeout</i>	0 至 255	按键输入超时时间值以 100ms 为单位（例如，值 100 表示 10 秒）

#### 4.1.2.3. LCDCURSOR

```
typedef struct _LCD_CURSOR {
    BYTE      cbRowPosition; // 0 - 7
    BYTE      cbColPosition; // 0 - 83
} LCDCURSOR, *PLCDCURSOR;
```

被 AS\_SetLcdCursor 用于定位 LCD 显示屏上的光标位置

数据成员	值	说明
cbRowPosition	00h 至 07h	光标的行位置
cbColPosition	00h 至 80h	光标的列位置

#### 4.1.2.4. LCDBACKLIGHT

```
typedef struct _LCD_BACKLIGHT {
    BOOLEAN   bEnableBackLight;
} LCDBACKLIGHT, *PLCDBACKLIGHT;
```

被 AS\_SetLcdBacklight 用于开启或关闭 LCD 背光。

数据成员	值	说明
bEnableBackLight	0 或 1	0 - 背光关 1 - 背光开

#### 4.1.2.5. LCDGRAPHICS

```
typedef struct _LCD_GRAPHICS {
    LPCTSTR   szBitmapFile;
} LCDGRAPHICS, *PLCDGRAPHICS;
```

用于 AS\_SetLcdDisplayGraphics。

数据成员	值	说明
szBitmapFile	-	待显示的 Windows 位图文件的完整路径。位图尺寸可取 128 像素（宽）x 64 像素（高）范围内的任意值。色彩深度可以是 1 位，8 位，或 24 位。 注：ACR89 的 LCD 屏只显示黑白图片。

#### 4.1.2.6. LCDMESSAGE

```
typedef struct _LCD_MESSAGE {
    BYTE        cbCharCoding;
    LPCTSTR     pMessage;
    USHORT      wMessageLen;
} LCDMESSAGE, *PLCDMESSAGE;
```

用于 AS\_SetLcdDisplayMessage。

数据成员	值	说明
<i>cbCharCoding</i>	00h	<i>pMessage</i> 字段用的数据编码结构。字符大小取决于数据结构。 00h – ASCII 所有其他值保留为将来使用
<i>pMessage</i>	ASCII 串	<i>cbCharCoding</i> 字段表明字符串编码结构
<i>wMessageLen</i>	正整数	<i>pMessage</i> 内存储的字符数

#### 4.1.2.7. LCDCONTRAST

```
typedef struct _LCD_CONTRAST {
    BYTE        cbContrastLevel;
} LCDCONTRAST, *PLCDCONTRAST;
```

被 AS\_SetLcdSetContrast 用于设置 LCD 屏幕的对比度。

数据成员	值	说明
<i>cbContrastLevel</i>	00h 至 63h	LCD 的新对比度级别

#### 4.1.2.8. LCDCLEAR

```
typedef struct _LCD_CLEAR {
    BYTE        cbClearMode;
    BYTE        cbNumber;
} LCDCLEAR, *PLCDCLEAR;
```

被 AS\_ClearLcdDisplay 用于清除全部或部分 LCD 显示内容。

数据成员	值	说明
<i>cbClearMode</i>	LCD_CLEAR_MODE	LCD_CLR_FULL = 清除 LCD 全屏内容 LCD_CLR_ROWS = 清除行内容 LCD_CLR_COLS = 清除列内容
<i>cbNumber</i>	LCD_CLR_ROWS	LCD_CLR_ROWS = 待清除的行数 * LCD_CLR_COLS = 待清除的列数 * *LCD_CLR_FULL 模式下无效。

#### 4.1.2.9. LED

```
typedef struct _LED {
    BYTE    cbLedPower;           // see LED_OPTION
    BYTE    cbLedSlot1;          // see LED_OPTION
    BYTE    cbLedSlot2;          // see LED_OPTION
} LED, *PLED;
```

被 AS\_SetLED 用于控制 ACR89 的 LED。

数据成员	值	说明
<i>CbLedPower</i>	LED_OPTION	控制电源 LED LED_UNCHANGED – 保持 LED 现状 LED_OFF – 关闭 LED LED_RED – 打开红色 LED LED_GREEN- 打开绿色 LED LED_YELLOW – 打开黄色 LED
<i>cbLedSlot1</i>	LED_OPTION	控制插槽 1 的 LED 可选操作请参见上述 LED_OPTION 内容。
<i>cdLedSlot2</i>	LED_OPTION	控制插槽 2 的 LED 可选操作请参见上述 LED_OPTION 内容。

#### 4.1.2.10. 蜂鸣器

```
typedef struct _BUZZER {
    BYTE    cbBuzzerState;
    BYTE    cbBuzzerOnDuration;
} BUZZER, *PBUZZER;
```

用于 AS\_SetBuzzer。

数据成员	值	说明
<i>cbBuzzerState</i>	0 或 1	0 = 蜂鸣器关闭 1 = 蜂鸣器开启
<i>cbBuzzerOnDuration</i>	0 - 255	蜂鸣时间以 100 ms 为单位（例如，值 100 表示 10 秒）



### 4.1.3. 读写器响应数据

#### 4.1.3.1. AS\_STATUS

```
typedef struct _AS_STATUS {
    DLL_ERROR    DllError;
    LONG         W32Error;
} AS_STATUS;
```

数据成员	值	说明
<i>DllError</i>	00h – 20h	包含命令执行期间用 DLL 设置的错误码。另见 Appendix A。
<i>W32Error</i>	Win32 错误码。	包含 Win32 API 执行期间 Windows 系统设置的错误码。

#### 4.1.3.2. INFO

```
typedef struct _INFO {
    CHAR        szUID[8];
    CHAR        szBootloaderVersion[64];
    CHAR        szFirmwareSDKVersion[64];
} INFO, *PINFO;
```

以上信息是由 AS\_GetInfo 返回的，包含 ACR89 读写器的详细信息和功能。

数据成员	值	说明
<i>szUID</i>	8 个字节	设备独有的 ID。固定为 8 个字节
<i>szBootloaderVersion</i>	64 个字节的 ASCII	ASCII 格式的 Bootloader 版本号，以空字符结尾
<i>szFirmwareSDKVersion</i>	64 个字节的 ASCII	ASCII 格式的固件 SDK 版本号，以空字符结尾

#### 4.1.3.3. KEYPADSTATUS

```
typedef struct _KEYPAD_STATUS {
    BYTE        cbMaxKeyString;
    BYTE        cbKeyDisplayMode;
} KEYPADSTATUS, *PKEYPADSTATUS;
```

以上信息是由 AS\_GetKeyPadConfig 和 AS\_ConfigureKeyPad 返回的。

数据成员	值	说明
<i>cbMaxKeyString</i>	0 – 255	按键串输入模式下，允许输入的最大按键数（参见 AS_InputKey 命令）
<i>cbKeyDisplayMode</i>	0 – 7	显示输入的按键时，LCD 上的起始行号

#### 4.1.3.4. DISPLAYSTATUS

```
typedef struct _DISPLAY_STATUS {
    BYTE        cbRowPosition;
    BYTE        cbColumnPosition;
} DISPLAYSTATUS, *PDISPLAYSTATUS;
```

以上信息是由下列函数返回的:

AS\_SetLcdCursor

AS\_SetLcdBacklight

AS\_SetLcdDisplayGraphics

AS\_SetLcdDisplayMessage

AS\_SetLcdSetContrast

AS\_ClearLcdDisplay

数据成员	值	说明
<i>cbRowPosition</i>	0 - 7	光标的行位置
<i>cbColumnPosition</i>	0 - 127	光标的列位置

#### 4.1.3.5. DATABLOCK

```
typedef struct _DATA_BLOCK {
    USHORT     wDataLen;
    PBYTE      pDataBlock;
} DATABLOCK, *PDATABLOCK;
```

以上信息是由 `nangi` 返回的, 包含函数返回的数据。

数据成员	值	说明
<code>wDataLen</code>	-	命令执行前 <code>pDataBlock</code> 的长度。存储 ACR89 执行命令以后返回的数据块的长度。
<code>pDataBlock</code>	-	即将在命令中输入的数据或 ACR89 返回的数据。

#### 4.1.4. 读写器共享命令/响应数据结构

##### 4.1.4.1. TIMESTAMP

```
typedef struct _TIMESTAMP {
    CHAR        szRTCValue[6];
} TIMESTAMP, *PTIMESTAMP;
```

被 `AS_ReadRTC` 和 `AS_SetRTC` 用于获取或设置 ACR89 的运行时钟值。

数据成员	值	说明
<i>szRTCValue[0]</i>	00 - 99	年 (小端格式)
<i>szRTCValue[1]</i>	1 - 12	月

数据成员	值	说明
<i>szRTCValue[2]</i>	1 – 31	天
<i>szRTCValue[3]</i>	1 – 23	小时
<i>szRTCValue[4]</i>	0 – 59	分钟
<i>szRTCValue[5]</i>	0 - 59	秒钟

#### 4.1.4.2. ACCESSEEPROM

```
typedef struct _ACCESS_EEPROM {
    BYTE      cbFunction;
    BYTE      cbDeviceNumber;
    DWORD     dwAddress;
    USHORT    wDataLength;
    PBYTE     pData
} ACCESSEEPROM, *PACCESSEEPROM;
```

被 AS\_AccessEEPROM 用于读写 ACR89 的 EEPROM 存储。

数据成员	值	说明
<i>cbFunction</i>	EEPROM_ACCESS	00h = READ_EEPROM 01h = WRITE_EEPROM
<i>cbDeviceNumber</i>	00h 或 01h	00h = 从 EEPROM 01h = 中文字体 EEPROM
<i>dwAddress</i>	4 个字节，两个双字 (16 进制)	EEPROM 地址
<i>wDataLength</i>	2 个字节，一个双字 (16 进制)	数据长度 (读/写)
<i>pData</i>	指向 <i>wDataLength</i> 缓存的指针	读 EEPROM: 指向用于存储被读 EEPROM 数据的缓存的指针。 写 EEPROM: 指向包含将写入 EEPROM 的 数据的缓存的指针。

#### 4.1.4.3. ACCESSSERIALFLASH

```
typedef struct _ACCESS_SERIALFLASH {
    BYTE      cbFunction;
    DWORD     dwAddress;
    USHORT    wDataLength;
    PBYTE     pData
} ACCESSSERIALFLASH, *PACCESSSERIALFLASH;
```

被 AS\_AccessEEPROM 用于读、写或擦除 ACR89 的串行闪存数据。





数据成员	值	说明
cbFunction	SERIALFLASH_ACCESS	00h = READ_SERIALFLASH 01h = WRITE_SERIALFLASH 02h = ERASE_SERIALFLASH
dwAddress	4 个字节，两个双字（16 进制）	串行闪存的地址
wDataLength	2 个字节，一个双字（16 进制）	读串行闪存：数据长度 写串行闪存：数据长度 擦除串行闪存：忽略
pData	指向 wDataLength 缓存的指针	读串行闪存：指向用于存储被读串行闪存数据的缓存的指针。 写串行闪存：指向包含将写入串行闪存的数据的缓存的指针。 擦除串行闪存：忽略

**注：**

1. 将数据写入一个区域前，应先执行擦除操作。
2. 擦除操作是按块进行的，每一个块是 64 kbytes。
3. 对于擦除操作，仅用到 2 个最高有效字节。将忽略 2 个最低有效字节。例如，64 kbytes 地址对齐。



## 4.2. ACR89 DLL 的 API 函数

### 4.2.1. 一般描述

所有函数都会返回状态码 `AS_STATUS`。`AS_STATUS` 结构含有一个 DLL 定义的错误和一个 WIN32 错误。关于 `AS_STATUS` 结构的详细信息，另见小节 2.3.1。代码 `AS_STATUS.DllError == CMD_SUCCESS` 表示命令执行成功。只有 `AS_STATUS.DllError != CMD_SUCCESS` 时，才会使用 `AS_STATUS.W32Error` 为开发人员提供附加错误信息。根据所控制附件的类型，API 函数分为 7 类：

- 端口函数
- 设备函数
- LCD 函数
- 键盘函数
- 实时时钟函数
- 脚本函数
- 其它函数

### 4.2.2. 端口函数

#### 4.2.2.1. AS\_Open

打开 ACR89 的逻辑连接。调用任意其它 API 函数前必须先调用该函数。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_Open (
    IN INT nReaderType,
    IN INT nPort,
    OUT INT *nDevId);
```

参数：

- |                    |  |
|--------------------|--|
| <b>nReaderType</b> | [in] 必须是 ACR89 (00h, 如 <code>acr89.h</code> 定义)  |
| <b>nPort</b>       | [in] USB 端口连接的读写器实例。例：<br><code>AS_USB1</code> 表示 PC 检测到的第一个 ACR89。对于可能选项，另见小节 4.1.1.1“端口号”。 |
| <b>nDevId</b>      | [out] 成功建立连接后返回的句柄。后续调用其它所有 API 函数时都会用到该句柄。  |

返回值

**AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。`AS_STATUS.DllError` 包含 DLL 返回的状态。`AS_STATUS.W32Error` 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见附录 A。

例：

```
INT          nDid;
AS_STATUS    status;

//连接 ACR89。
status = AS_Open(ACR89,AS_USB1,&nDid);
if(status.DllError == CMD_SUCCESS) {
    // 连接成功，用 ACR89 执行操作。
```



```
}  
Else {  
    // 硬件错误  
    return status;  
}
```

#### 4.2.2.2. AS\_Close

关闭 ACR89 的逻辑连接。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_Close (  
    IN INT nDevId);
```

参数

**nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。

返回值

**AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见附录 A。

例：

```
INT nDid;  
AS_STATUS status;  
  
//连接 ACR89。  
status = AS_Open(ACR89, AS_USB1, &nDid);  
if(status.DllError == CMD_SUCCESS) {  
    //连接成功，执行操作  
    .  
    .  
    .  
    //操作完成，断开连接  
    status = AS_Close(nDid);  
}  
else {  
    //发生异常  
    return status;  
}
```

#### 4.2.3. 设备函数

设备函数允许初始化、获取发送到或来自于 ACR89 的各种参数。

##### 4.2.3.1. AS\_GetInfo

获取 ACR89 的一般信息。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_GetInfo (  
    IN INT nDevId,  
    OUT PINFO pInfo);
```



参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pInfo** [out] 指向 INFO 结构。该结构保存有 ACR89 的一般信息。关于 INFO 结构的详细信息，另见小节 4.1.3.2。

返回值

- AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见附录 A。

例:

```
INT      nDid;
INFO     Info;
AS_STATUS status;

//连接 ACR89。
status = AS_Open(ACR89,AS_USB1,&nDid);
if(status.DllError == CMD_SUCCESS) {

    //connection success, get the reader information.
    status = AS_GetInfo(nDid,&Info);
    if (status.DllError == CMD_SUCCESS) {
        //用获取的信息执行操作
    }

    //断开连接
    status = AS_Close(nDid);
}
else {
    return status;
}
```

#### 4.2.3.2. AS\_AccessEEPROM

使用户能读写 EEPROM 数据。最大数据长度是 256 字节。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_AccessEEPROM (
    IN INT nDevId,
    IN PACCESSEEPROM pEEPROM);
```

参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pEEPROM** [in] 指向 ACCESSEEPROM 结构的指针。该结构包含写入 ACR89 的数据或从 ACR89 读取的数据。更多 ACCESSEEPROM 结构的详细信息，另见小节 4.1.4.2。

返回值

- AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 Appendix A。



例:

```
INT          nDid;
ACCESSEEPROM eeprom;
BYTE        aData[256];
AS_STATUS   status;

//从地址 0x0000 开始读取 EEPROM 数据。
//假设已经创建连接
eeprom.cbAccessMode = READ_EEPROM;
eeprom.wAddress     = 0x0000;
eeprom.wDataLength  = 0x0100;
eeprom.pData        = aData;
status = AS_AccessEEPROM(nDid, &eeprom);
if (status.DLLError == CMD_SUCCESS) {
    //用读取的数据执行操作
}
else {
    //发生异常
}
return status;
```

#### 4.2.3.3. AS\_AccessSerialFlash

使用户能读写串行闪存数据。最大数据长度是 256 字节。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_AccessSerialFlash (
    IN INT nDevId,
    IN PACCESSSERIALFLASH pSerialFlash);
```

参数:

**nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。

**pEEPROM** [in] 指向 ACCESSSERIALFLASH 结构的指针。该结构包含写入 ACR89 的数据或从 ACR89 读取的数据。更多 ACCESSSERIALFLASH 结构的详细信息，另见小节 4.2.3.3。

返回值

**AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 **Appendix A**。

例:

```
INT          nDid;
ACCESSSERIALFLASH serialflash;
BYTE        aData[256];
AS_STATUS   status;

//从地址 0x0000 开始读取 EEPROM 数据。
//假设已经创建连接
serialflash.cbAccessMode = READ_SERIALFLASH;
serialflash.wAddress     = 0x0000;
serialflash.wDataLength  = 0x0100;
```



```
serialflash.pData    = aData;  
status = AS_AccessEEPROM(nDid, &serialflash);  
if (status.DLLError == CMD_SUCCESS) {  
    //用读取的数据执行操作  
}  
else {  
    //发生异常  
}  
return status;
```

#### 4.2.4. LCD 函数

**LCD 函数**控制 LCD 面板的对比度，背光状态和光标位置。也用于在 LCD 面板上显示图片和文字。

##### 4.2.4.1. AS\_SetLcdCursor

设置 LCD 光标的新位置。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_SetLcdCursor (  
    IN INT nDevId,  
    IN PLDCCURSOR pLcdCursor,  
    OUT PDISPLAYSTATUS pDisplayStatus);
```

参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pLcdCursor** [in] 指向 LCDCURSOR 结构的指针。该结构包含待设置的光标位置。更多 LCDCURSOR 结构的详细信息，另见小节 4.1.2.3。
- pDisplayStatus** [out] 指向 DISPLAYSTATUS 结构的指针。该结构保存新设置的位置参数。更多 DISPLAYSTATUS 结构的详细信息，另见小节 4.1.3.4。

返回值

**AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 **Appendix A**。

例:

```
LCDCURSOR    lcdCursor;  
DISPLAYSTATUS displayStatus;  
AS_STATUS    status;  
  
//光标定位在 LCD 左上角  
//假设已经创建连接  
lcdCursor.cbColPosition = 0;  
lcdCursor.cbRowPosition = 0;  
  
status = AS_SetLcdCursor(nDid, &lcdCursor, &displayStatus);
```

#### 4.2.4.2. AS\_SetLcdBacklight

打开或关闭 LCD 背光。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_SetLcdBacklight (
    IN INT nDevId,
    IN PLCDBACKLIGHT pLcdBacklight,
    OUT PDISPLAYSTATUS pDisplayStatus);
```

参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pLcdBacklight** [in] 指向 LCDBACKLIGHT 结构的指针。该结构包含待设置的光标位置。更多 LCDBACKLIGHT 结构的详细信息，另见小节 4.1.2.4。
- pDisplayStatus** [out] 指向 DISPLAYSTATUS 结构的指针。该结构包含动作完成后的光标位置。更多 DISPLAYSTATUS 结构的详细信息，另见小节 4.1.3.4。

返回值

**AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 Appendix A。

例:

```
LCDBACKLIGHT    lcdLight;
DISPLAYSTATUS   lcdStatus;
AS_STATUS       status;

//打开 LCD 背光
//假设已经创建连接
lcdLight.bEnableBackLight = TRUE;
status = AS_SetLcdBacklight(nDevId, &lcdLight, &lcdStatus);
```

#### 4.2.4.3. AS\_SetLcdDisplayGraphic

传输位图图像给 ACR89 并在 LCD 上的当前光标位置显示图像。位图格式如图 5 所示。执行该命令后，光标将移动到图片后面（图片右下角位置）。位图的最大尺寸是 128 像素（宽）x 64 像素（高）。

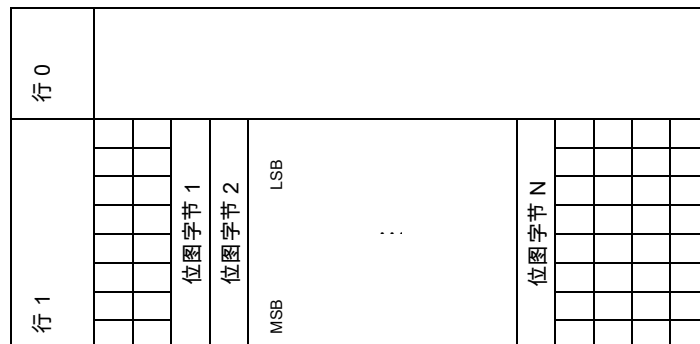


图5：ACR89 读写器的位图格式



```
AS_STATUS AS_DECL AS_SetLcdDisplayGraphics (  
    IN INT nDevId,  
    IN PLCDGRAPHICS pLcdGraphics,  
    OUT PDISPLAYSTATUS pDisplayStatus);
```

参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pLcdGraphics** [in] 指向 LCDGRAPHICS 结构的指针。该结构表明位图文件的存储路径。更多 LCDGRAPHICS 结构的详细信息，另见小节 4.1.2.5。
- pDisplayStatus** [out] 指向 DISPLAYSTATUS 结构的指针。该结构包含显示图片后的光标位置。更多 DISPLAYSTATUS 结构的详细信息，另见小节 4.1.3.4。

返回值

- AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 **Appendix A**。

例:

```
LCDGRAPHICS    lcdGrafX;  
DISPLAYSTATUS  lcdStatus;  
AS_STATUS      status;  
//显示位图文件“MyLogo.bmp”。  
//假设已经创建连接  
lcdGrafX.szBitmapFile = "MyLogo.bmp";  
status = AS_SetLcdDisplayGraphics(nDevId, &lcdGrafX, &lcdStatus);
```

#### 4.2.4.4. AS\_SetLcdDisplayMessage

此函数可用 ACR89 内置字体库里的字体显示字符串。从当前光标位置横向显示字符串。ACR89 将根据字符位置和字符大小自动计算绝对坐标，并相应移动光标。文本占满一行时，文本将被覆盖。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_SetLcdDisplayMessage (  
    IN INT nDevId,  
    IN PLCDMESSAGE pLcdMessage,  
    OUT PDISPLAYSTATUS pDisplayStatus);
```

参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pLcdMessage** [in] 指向 LCDMESSAGE 结构的指针。该结构表明 LCD 待显示的字母数字文本。更多 LCDMESSAGE 结构的详细信息，另见小节 4.1.2.6。
- pDisplayStatus** [out] 指向 DISPLAYSTATUS 结构的指针。该结构包含显示消息后的光标位置。更多 DISPLAYSTATUS 结构的详细信息，另见小节 4.1.3.4。

返回值

- AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 **Appendix A**。





例:

```
const char      szText[]="Welcome to the ACR89";
LCDMESSAGE      lcdMsg;
DISPLAYSTATUS   lcdStatus;
AS_STATUS       status;

//显示上述文本
//假设已经创建连接
lcdMsg.cbCharCoding = 0x00;
lcdMsg.pMessage      = szText;
lcdMsg.wMessageLen   = strlen(szText);
status = AS_SetLcdDisplayMessage(nDid, &lcdMsg, &lcdStatus);
```

#### 4.2.4.5. AS\_SetLcdSetContrast

设置 LCD 对比度级别。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_SetLcdSetContrast (
    IN INT nDevId,
    IN PLCDCONTRAST pLcdContrast,
    OUT PDISPLAYSTATUS pDisplayStatus);
```

参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pLcdContrast** [in] 指向 LCDCONTRAST 结构的指针。该结构表明位图文件的存储路径。更多 LCDCONTRAST 结构的详细信息，另见小节 4.1.2.7。
- pDisplayStatus** [out] 指向 DISPLAYSTATUS 结构的指针。该结构包含显示图片后的光标位置。更多 DISPLAYSTATUS 结构的详细信息，另见小节 4.1.3.4。

返回值

**AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 Appendix A。

例:

```
LCDCONTRAST      lcdContrast;
DISPLAYSTATUS     lcdStatus;
AS_STATUS         status;

//将 LCD 对比度设为 100%
//假设已经创建连接
lcdContrast.cbContrastLevel = 0x3f;
status = AS_SetLcdSetContrast (nDid, &lcdContrast, &lcdStatus);
```

#### 4.2.4.6. AS\_ClearLcdDisplay

清除一行（列）或多行（列）LCD 显示内容。执行该命令后，光标将移动到所清除块的起始位置。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_ClearLcdDisplay (
    IN INT nDevId,
    IN PLCDCLEAR pLcdClear,
    OUT PDISPLAYSTATUS pDisplayStatus);
```

参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pLcdClear** [in] 指向 LCDCLEAR 结构的指针。该结构表明 LCD 的清除模式。更多 LCDCLEAR 结构的详细信息，另见小节 4.1.2.8。
- pDisplayStatus** [out] 指向 DISPLAYSTATUS 结构的指针。该结构包含显示图片后的光标位置。更多 DISPLAYSTATUS 结构的详细信息，另见小节 4.1.3.4。

返回值

- AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.Win32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 Appendix A。

例:

```
LCDCLEAR    lcdClear;
DISPLAYSTATUS lcdStatus;
AS_STATUS    status;

//清除 LCD 全屏
//假设已经创建连接
lcdClear.cbClearMode = LCD_CLR_FULL;
lcdClear.cbNumber    = 0x00; //忽略

status = AS_ClearLcdDisplay(nDevId, &lcdClear, &lcdStatus);
```

#### 4.2.5. 键盘函数

使用户可以配置 ACR89 的键盘及处理按键输入。

##### 4.2.5.1. AS\_GetKeyPadConfig (API 定义仍处于初级阶段)

读取 ACR89 键盘的当前配置。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_GetKeyPadConfig (
    IN INT nDevId,
    OUT PKEYPADSTATUS pKeypadStatus);
```

参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pKeypadStatus** [out] 指向 KEYPADSTATUS 结构的指针。该结构包含键盘的当前配置。更多 KEYPADSTATUS 结构的详细信息，另见小节 4.1.3.3。

返回值

**AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 **Appendix A**。

**4.2.5.2. AS\_ConfigureKeypad (API 定义仍处于初级阶段)**

配置 ACR89 键盘。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_ConfigureKeypad (
    IN INT nDevId,
    IN PKEYPADCONFIG pKeypadConfig,
    OUT PKEYPADSTATUS pKeypadStatus);
```

参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pKeypadConfig** [in] 指向 KEYPADCONFIG 结构的指针。该结构表明 ACR89 键盘的配置。更多 KEYPADCONFIG 结构的详细信息，另见小节 **4.1.2.1**。
- pKeypadStatus** [out] 指向 KEYPADSTATUS 结构的指针。该结构保存键盘的当前配置。更多 KEYPADSTATUS 结构的详细信息，另见小节 **4.1.3.3**。

返回值

**AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 **Appendix A**。

**4.2.5.3. AS\_GetKeyInput**

使用户可以在 ACR89 上输入按键。根据 KEYPADINPUT 构的设置，可能采用单按键输入或按键串输入模式。采用以下格式返回按键信息：

模式	按键	值
数字	0 ~ 9	0 ~ 9
字母数字	0 ~ 9	ASCII 码
所有模式	清除	10h
	确定	0Dh
	F1	3Dh
	F2	3Eh
	F3	3Fh
	F4	0Ch

表3：键盘输入格式



**注:**

如果在按键串输入模式下按下单个功能键，输入信息无效，但会返回功能码。

按键串输入模式下，**Enter** 键将返回按下的按键，而 **Clear** 键将清除最后一个输入的按键。

按键串输入模式下，如果输入的字符串全部被清除，**AS\_KeyInput** 将返回空字符串。

输入方向键则不会有返回信息。方向键仅用于在 ACR89 的 LCD 屏上控制方向。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_GetKeyInput (
    IN INT nDevId,
    IN PKEYPADINPUT pKeypadInput,
    OUT PDATABLOCK pDataBlock);
```

**参数:**

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pKeypadInput** [in] 指向 KEYPADINPUT 结构的指针。该结构表明 ACR89 接收按键输入信息时可用的选项。关于 KEYPADINPUT 结构的详细信息，另见小节 2.2.3。
- pDataBlock** [out] 指向 DATABLOCK 结构的指针。该结构包括输入的按键（如果有的话）。更多 DATABLOCK 结构的详细信息，另见小节 4.1.3.5。

**返回值**

- AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见附录 A。

**例:**

```
BYTE aKeys[16];
KEYPADINPUT kpInput;
DATABLOCK dataBlk;
AS_STATUS status;

//使用户可以输入一个字符串
//假设已经创建连接
dataBlk.pDataBlock = aKeys;
kpInput.bEnableKeyString = TRUE; //输入一个字符串
kpInput.bEnableAlphanumeric = TRUE; //输入的字符串是字母数字型的
kpInput.bEnableKeyDisplay = TRUE; //在 LCD 上显示按键
kpInput.bEnableMaskedDisplay = FALSE; //按键无掩码
kpInput.bEnableControlKeys = FALSE; //停用控制键
kpInput.bDisableTimeout = 1; //没有超时设置
kpInput.bEnableKeyEncryption = 0; //返回按键无加密
status = AS_GetKeyInput(nDid, &kpInput, &data);
```



#### 4.2.6. 实时时钟函数

使用户可以读取和设置 ACR89 的内置运行时钟。

##### 4.2.6.1. AS\_ReadRTC

读取内置实时时钟当前的值。实时时钟每隔半秒钟更新一下时间值。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_ReadRTC (  
    IN INT nDevId,  
    OUT PTIMESTAMP pTimeStamp);
```

参数:

**nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。

**pTimeStamp** [out] 指向 TIMESTAMP 结构的指针。该结构包含 ACR89 内置实时时钟返回的当前时间。更多 TIMESTAMP 结构的详细信息，另见小节 4.1.4.1 。

返回值

**AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 附录 A 。

例：

```
AS_STATUS status;  
TIMESTAMP tsRTC;  
char szTime[81];  
  
//读取 ACR89 的实时时钟。  
//假设已经创建连接  
status = AS_ReadRTC(nDevId, &tsRTC);  
if(status.DllError == CMD_SUCCESS)  
    // 显示 ACR89 返回的日期和时间。  
    sprintf(szTime, "RTC:%d/%d/%d %d:%d:%d (yy/mm/dd hh:mm:ss)",  
        tsRTC.szRTCValue[0], tsRTC.szRTCValue[1],  
        tsRTC.szRTCValue[2], tsRTC.szRTCValue[3],  
        tsRTC.szRTCValue[4], tsRTC.szRTCValue[5]);  
        ::MessageBox(0L, szTime, "", MB_OK);  
}  
return status;  
  
return status;
```

##### 4.2.6.2. AS\_SetRTC

将内置实时时钟设置为 TIMESTAMP 结构中的值。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_SetRTC (  
    IN INT nDevId,  
    IN PTIMESTAMP pNewTime,  
    OUT PTIMESTAMP pTimeStamp);
```



参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pNewTime** [in] 指向 **TIMESTAMP** 结构的指针。该结构包含内置实时时钟将设置的新时间值。更多 **TIMESTAMP** 结构的详细信息，另见小节 **4.1.4.1**。
- pTimeStamp** [out] 指向 **TIMESTAMP** 结构的指针。该结构保存新设置的时间值。更多 **TIMESTAMP** 结构的详细信息，另见小节 **4.1.4.1**。

返回值

- AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。**AS\_STATUS.DllError** 包含 DLL 返回的状态。**AS\_STATUS.W32Error** 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 **Appendix A**。

例:

```
AS_STATUS    status;  
TIMESTAMP    newTime;  
TIMESTAMP    chkTime;  
  
//用 abTime 数组的值设置 ACR89 的实时时钟值。  
//假设已经创建连接  
CopyMemory(newTime.szRTCValue, abTime, 6);  
Status = AS_SetRTC(pDevId, &newTime, &chkTime);
```

## 4.2.7. 其它函数

下列函数使用户可以控制 ACR89 的 LED/蜂鸣器。

### 4.2.7.1. AS\_SetBuzzer

启用或停用 ACR89 的蜂鸣器。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_SetBuzzer (  
    IN INT nDevId,  
    IN PBUZZER pBuzzer);
```

参数:

- nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。
- pBuzzer** [in] 指向 **BUZZER** 结构的指针。该结构包含蜂鸣器待设置的状态。更多 **BUZZER** 结构的详细信息，另见小节 **4.1.2.10**。

返回值

- AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。**AS\_STATUS.DllError** 包含 DLL 返回的状态。**AS\_STATUS.W32Error** 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 **Appendix A**。



例：

```
AS_STATUS    status;
BUZZER      buzStat;

//打开 ACR89 的蜂鸣器 1 秒钟
//假设已经创建连接
buzStat.cbBuzzerState = 1;
buzStat.cbBuzzerOnDuration = 10; // 1 秒
status = AS_SetBuzzer(nDevId, &buzStat);

return status;
```

#### 4.2.7.2. AS\_SetLed

启用或停用 ACR89 的 LED。

```
AS_STATUS AS_DECL AS_SetLED (
    IN INT nDevId,
    IN PLED pLed);
```

参数：

**nDevId** [in] 先前调用 AS\_Open 时返回的句柄。

**pLED** [in] 指向 LED 结构的指针。该结构包含 LED 待设置的状态。更多 LED 结构的详细信息，另见小节 4.1.2.9。

返回值

**AS\_STATUS** 根据执行成功或失败的情况返回不同的值。AS\_STATUS.DllError 包含 DLL 返回的状态。AS\_STATUS.W32Error 包含 DLL 异常相关的 Win32 错误码（如果存在的话）。关于其它可能返回的错误码，另见 **Appendix A**。

例：

```
AS_STATUS    status;
LED          ledStat;

//打开 LED 并换一种颜色。
//假设已经创建连接
ledStat.cbLedPower = LED_RED;      // 电源 LED 设为红色
ledStat.cbLedSlot1 = LED_GREEN;    // 插槽 1 的 LED 设为绿色
ledStat.cbLedSlot2 = LED_YELLOW;   // 插槽 2 的 LED 设为黄色
status = AS_SetLED(nDevId, &ledStat);

return status;
```



## 附录A. 错误码(DLL 异常)

以下仅列出 DLL 异常。更多关于 Win32 异常的详情，请参考 MSDN。

错误码	错误
00h	CMD_SUCCESS
01h	CMD_WARNING_BUFFER_OVERFLOW
02h	CMD_ERROR_INVALID_OPTION
03h	CMD_ERROR_INVALID_PARAMETER
04h	CMD_ERROR_INVALID_RESPONSE_TYPE
05h	CMD_ERROR_INVALID_PARAMETER_LENGTH
06h	CMD_ERROR_LCD_INVALID_BITMAP_FILE
07h	CMD_ERROR_LCD_LOAD_BITMAP_FILE
08h	CMD_ERROR_LCD_INVALID_BITMAP_SIZE
09h	CMD_ERROR_BUFFER_TOO_SMALL
0Ah	CMD_ERROR_BUFFER_ALLOCATION_FAILED
0Bh	CMD_ERROR_COMM_PORT_OCCUPIED
0Ch	CMD_ERROR_COMM_PORT_CANNOT_OPEN
0Dh	CMD_ERROR_COMM_PORT_NOT_OPENED
0Eh	CMD_ERROR_COMM_PORT_WRITE
0Fh	CMD_ERROR_COMM_PORT_READ
10h	CMD_ERROR_COMM_DLL_GET_SYSTEMPATH
11h	CMD_ERROR_COMM_DLL_FAILED_LOAD
12h	CMD_ERROR_COMM_DLL_LOCATE_FUNCTION
13h	CMD_ERROR_COMM_DLL_GET_DEVINFO
14h	CMD_ERROR_COMM_DLL_INSUFF_BUFFER
15h	CMD_ERROR_COMM_DLL_GET_DEVDETAIL
16h	CMD_ERROR_COMM_NO_DEVICE_FOUND
17h	CMD_ERROR_SCRIPT_INVALID_FILE
18h	CMD_ERROR_SCRIPT_CANNOT_LOAD
19h	CMD_ERROR_TFM_UNSUPPORTED
20h	CMD_ERROR_SYSTEM_BUFFER_TOO_SMALL

表4：DLL 错误码